Министерство образования и науки Российской Федерации

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего профессионального образования «Оренбургский государственный университет»

Кафедра теоретической механики

Г.В. Куча, И.И. Мосалева

ОПРЕДЕЛЕНИЕ УСИЛИЙ В СТЕРЖНЯХ ПЛОСКОЙ ФЕРМЫ

Рекомендовано к изданию Редакционно-издательским советом федерального государственного бюджетного образовательного профессионального учреждения высшего образования «Оренбургский государственный университет» качестве методических указаний ДЛЯ студентов, обучающихся профессионального образования программам высшего направлениям подготовки 280700.62 Техносферная безопасность, 201000.62 Биотехнические системы в технологии, 151900.62 Конструкторско-технологическое обеспечение 190700.62 Технологии машиностроительных производств, транспортных процессов, 190600.62 Эксплуатация транспортнотехнологических машин и комплексов.

Оренбург

УДК 531.25(076.5)

ББК 22.251я7 К 95

Рецензент – профессор, кандидат технических наук Р.В.Ромашов

Куча, Г.В.

К 95

Определение усилий в стержнях плоской фермы: методические указания / Г.В. Куча, И.И. Мосалева; Оренбургский гос. ун-т. – Оренбург: ОГУ, 2013-28 с.

Основное содержание: ферма, статически определимая плоская ферма, способы расчета плоской фермы: способ вырезания узлов, способ сечений (способ Риттера).

Методические указания предназначены для лабораторной работы «Определение усилий в стержнях плоской фермы» по дисциплине «Теоретическая механика» для студентов очной и заочной форм обучения направлений подготовки 280700.62 Техносферная безопасность, 201000.62 Биотехнические системы в технологии, 151900.62 Конструкторскотехнологическое обеспечение машиностроительных производств, 190700.62 Технологии транспортных процессов, 190600.62 Эксплуатация транспортнотехнологических машин и комплексов.

УДК 531.25(076.5) ББК 22.251я7

©Куча Г.В., Мосалева И.И., 2013 ©ОГУ, 2013

Содержание

Введение	4
1 Статически определимые плоские фермы	5
1.1 Общие сведения	5
1.2. Определение сил в стержнях способом вырезания узлов	5
1.3 Определение сил в стержнях способом сечений (способом Риттера)	6
2 Вопросы для самоконтроля	7
3 Лабораторная работа. Определение усилий в стержнях плоской фермы	7
3.1 Содержание работы	7
3.2 Порядок решения задач	17
4 Пример расчета	18
5 Литература, рекомендуемая для изучения дисциплины	27
Список использованных источников	28

Введение

Настоящие методические указания содержат основные определения по теме «Определение усилий в стержнях плоской фермы», общие рекомендации к решению типовых задач по этой теме, а также вопросы для самоконтроля, на которые необходимо ответить прежде, чем приступать к выполнению лабораторной работы.

Методические указания включают содержание лабораторной работы, варианты исходных расчетных схем и необходимых числовых данных. Кроме того, подробно рассмотрен пример выполнения работы.

Методические указания разработаны для студентов очной и заочной форм обучения.

1 Статически определимые плоские фермы

1.1 Общие сведения

Фермой называется жесткая конструкция из прямолинейных стержней, соединенных на концах шарнирами. Места соединения стержней фермы называются *узлами*.

При расчете ферм принимаем следующие допущения:

- 1) все внешние нагрузки прикладываются только в узлах;
- 2) трением в узлах фермы пренебрегают;
- 3) при равновесии фермы две силы, действующие на каждый из стержней, направлены только вдоль стержня;
 - 4) стержни фермы работают только на растяжение или на сжатие.

Для жестких плоских ферм должно выполняться условие

$$\kappa = 2n - 3, \tag{1}$$

где κ – число стержней,

n – число узлов.

Если число стержней будет меньше к – ферма не будет жесткой, а при большем числе она будет статически неопределимой.

Расчет ферм сводится к определению опорных реакций и усилий в её стержнях.

1.2 Определение сил в стержнях способом вырезания узлов

Этим способом удобно пользоваться, когда надо найти усилия во всех стержнях фермы. Он заключается в последовательном рассмотрении условий равновесия сил, сходящихся в каждом из узлов фермы. Начинать решение нужно с того узла, где сходятся два стержня, так как из двух уравнений равновесия плоской системы сходящихся сил, действующей на узел, можно определить только два неизвестных усилия.

Вырезаем узел фермы, к которому подходит стержень с искомым усилием. Действие разрезанных стержней заменяем ИХ усилиями, направляя соответствующие векторы от узлов, предполагая стержни растянутыми. Выбираем оси и составляем уравнения равновесия узла в проекциях. Решаем уравнения относительно искомого усилия. Рекомендуется рассматривать узлы в такой последовательности, чтобы каждый раз в уравнениях было не более двух неизвестных. Если в результате расчета величина усилия в каком-нибудь стержне получится отрицательной, это будет означать, что данный стержень не растянут, а сжат. Если усилие в каком-либо стержне получится равным нулю, это значит, что данный стержень не нагружен (нулевой стержень).

Если к узлу подходит более двух стержней с неизвестными усилиями, то метод вырезания узлов можно комбинировать с методом Риттера.

В тех стержнях, где это возможно, усилия находим методом Риттера.

1.3 Определение сил в стержнях способом сечений (способом Риттера)

Этим способом удобно пользоваться, для определения усилий в отдельных стержнях фермы, в частности, для проверочных расчетов.

Суть этого способа состоит в следующем. Мысленно разделяем ферму на две части, пересекая *три стержня* (сечение Риттера), в которых требуется определить усилие. Действие разрезанных стержней заменяем их усилиями, направляя соответствующие векторы из узлов в сторону сечения, предполагая стержни растянутыми.

Рассматриваем равновесие одной из частей фермы (как правило, той, где меньше нагрузок). Для стержней, усилия в которых необходимо определить, находим *точки Риттера*. Они являются точками попарного пересечения линий действия сил в рассеченных стержнях. Искомые усилия определяем из уравнений моментов рассматриваемой части относительно точек Риттера.

Если два стержня в сечении параллельны, то точки Риттера для третьего стержня не существует, и для определения усилия в нем необходимо составить уравнение проекций на ось, перпендикулярную параллельным стержням.

В уравнение метода Риттера всегда входит только одно неизвестное усилие. Это позволяет искать усилия независимо одно от другого, уменьшая тем самым возможность ошибок и избегая накопления неизбежных погрешностей округления в численных расчетах.

2 Вопросы для самоконтроля

Что называется фермой?

Какие допущения принимают при расчете ферм?

Как записывается условие статической определимости фермы?

В чем заключается способ вырезания узлов?

В чем заключается способ Риттера?

3 Лабораторная работа. Определение усилий в стержнях плоской фермы

3.1 Содержание работы

Определить реакции опор фермы (рисунки 1 - 8) от заданной нагрузки, а также силы во всех её стержнях способом вырезания узлов. Необходимые для расчета данные приведены в таблице 1. Дополнительно определить в трех стержнях фермы силы от той же нагрузки способом Риттера (номера стержней указаны в таблице 1).

Таблица 1

Номер варианта	P ₁	P_2	P ₃	a	a h		Номера стержней	
		кН		M	ſ	град		
1	2	3	4	5	6	7	8	
1	4	9	2	2,0	-	30	3,8,9	
2	10	3	4	2,5	-	60	2,5,7	
3	2	12	6	3,0	-	60	4,5,10	
4	10	10	5	4,0	-	60	5,6,11	
5	2	4	2	-	2,0	60	4,5,10	
6	3	7	5	4,0	3,0	-	8,9,11	
7	4	6	3	4,0	-	60	4,6,12	
8	5	7	7	3,2	-	45	3,4,5	
9	10	8	2	5,0	-	60	6,7,12	
10	3	4	5	4,4	3,3	-	3,5,7	
11	2	6	8	2,5	3,0	-	2,7,8	
12	5	7	2	4,0	-	60	4,5,10	
13	4	6	2	4,8	3,6	-	4,5,10	
14	3	5	5	3,0	-	60	5,6,8	
15	2	2	10	4,0	6,0	-	2,6,9	
16	5	6	2	5,0	-	60	3,5,6	
17	4	4	10	4,0	6,0	-	4,7,8	
18	5	2	8	-	5,0	60	1,4,8	
19	8	4	10	5,0	10,0	60	4,5,7	
20	2	3	5	4,0	6,0	-	5,6,8	
21	3	2	7	6,0	-	45	5,8,9	
22	4	2	9	4,0	-	45	2,6,8	
23	5	8	8	4,0	6,0	30	4,7,9	
24	6	10	2	3,6	-	45	4,5,10	
25	7	10	5	4,4	3,3	-	8,10,11	
26	8	12	2	4,0	-	30	4,5,9	
27	9	4	4	4,0	3,0	-	5,9,11	
28	10	5	3	5,0	-	30	3,5,6	
29	12	8	8	6,0	-	45	5,6,11	
30	5	10	10	4,0	2,0	-	6,7,12	

Продолжение таблицы 1

1	2	3	4	5	6	7	8	
31	4	10	2	2,0	-	-	3,4,5	
32	6	4	2	2	-	30	3,4,5	
33	4	9	2	3,0	-	60	5,6,7	
34	10	3	4	2,5	-	60	5,6,7	
35	2	12	6	3,0	-	60	2,3,5	
36	4	6	2	4,0	-	45	5,6,7	
37	2	4	6	2,0	-	60	5,6,8	
38	10	10	5	-	2,0	60	6,7,10	
39	2	4	10	-	2,0	45	4,5,6	
40	8	2	2	4,0	3,0	-	2,3,9	
41	6	4	4	2,0	4,0	-	5,6,7	
42	5	10	4	4,0	2,0	-	2,4,8	
43	12	8	2	6,0	-	45	4,5,7	
44	10	5	3	5,0	-	30	3,4,5	
45	9	4	4	4,0	3,0	-	2,7,8	
46	8	12	2	4,0	-	30	4,5,6	
47	7	10	5	4,4	3,3	-	8,9,10	
48	6	10	2	3,6	-	45	4,5,6	
49	10	5	8	4,0	9,0	-	5,6,7	
50	3	2	1	3,0	2	-	1,2,8	
51	1	2	-	2	-	60	4,6,7	
52	2	5	-	3	3	-	6,7,8	
53	2	4	-	5	3	-	4,5,6	
54	4	1	-	2	-	60	2,8,5	
55	3	2	2	3	4	-	4,5,6	
56	3	2	2	3	4	-	1,2,3	
57	1	2	-	4,5	7,5	-	2,5,10	
58	3	6	3	5	4,5	-	3,9,16	
59	8	-	-	1	3	-	2,3,4	
60	10	-	-	1	3	-	2,3,4	

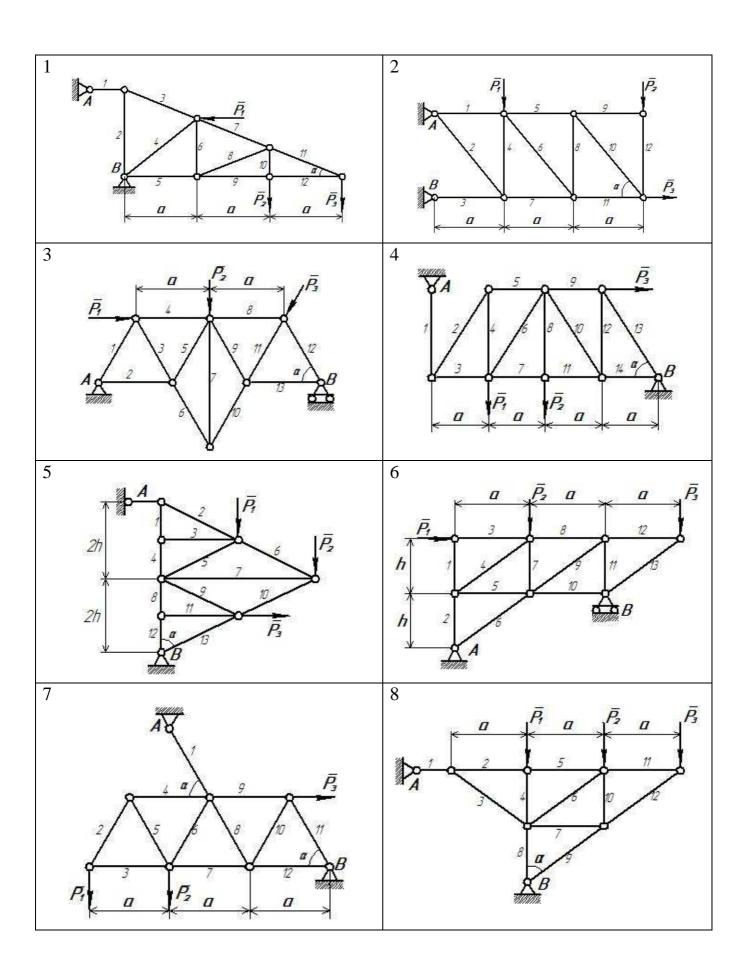


Рисунок 1

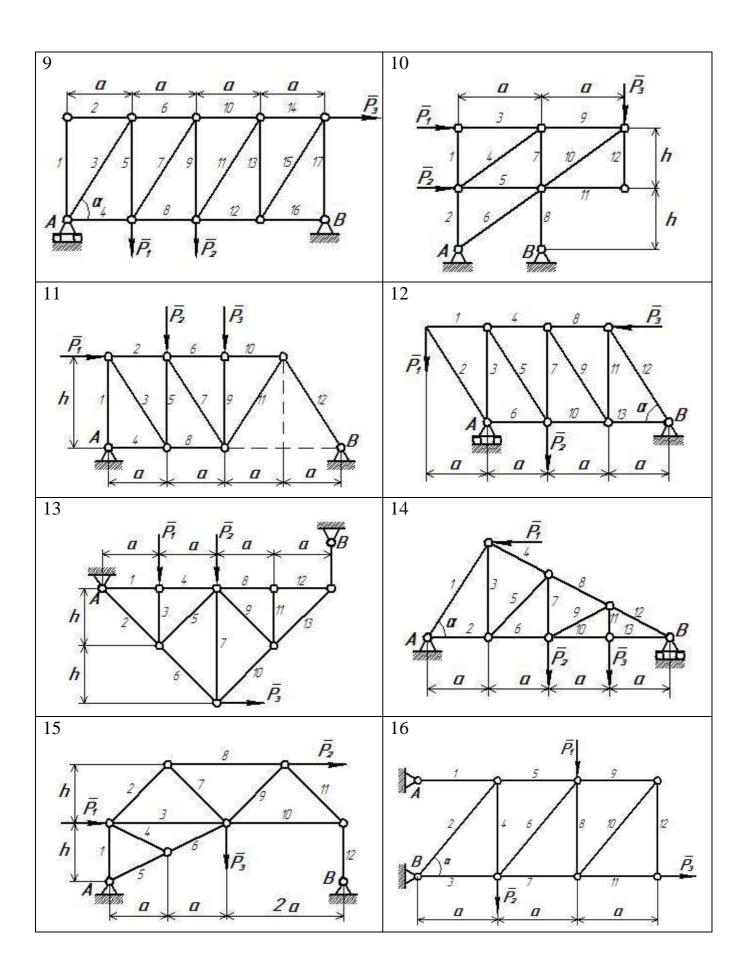


Рисунок 2

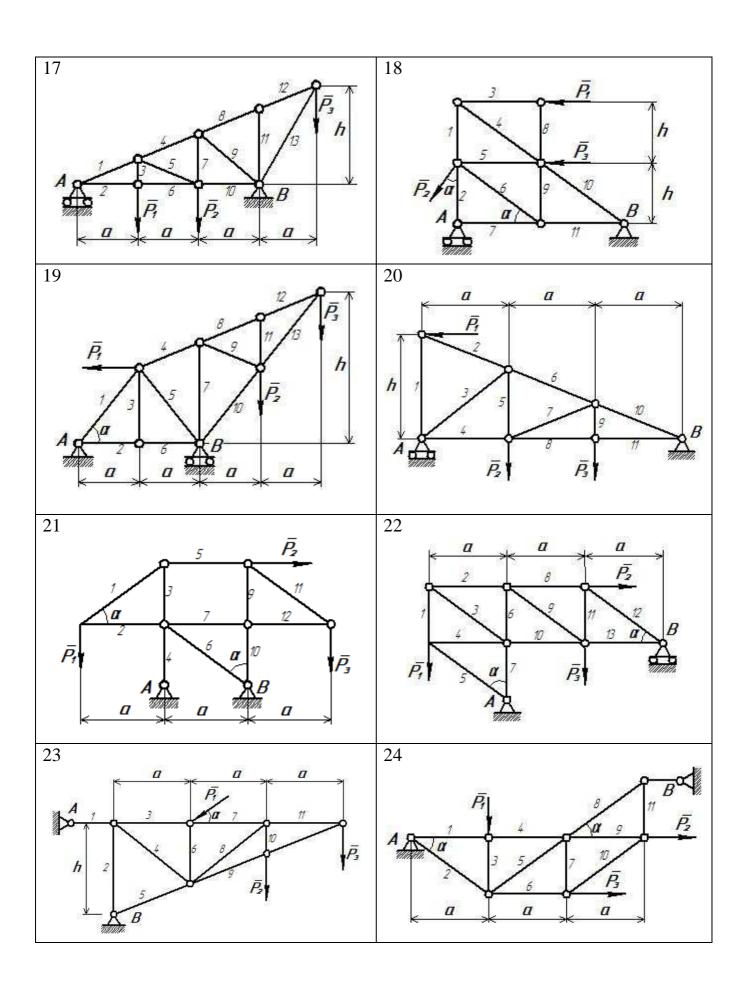


Рисунок 3

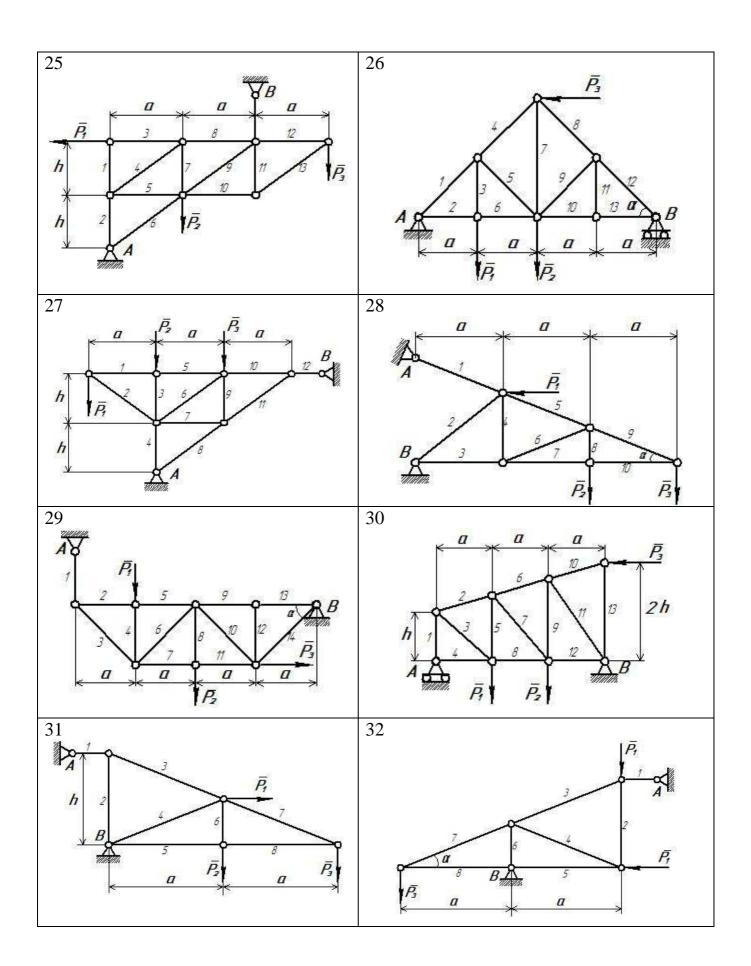


Рисунок 4

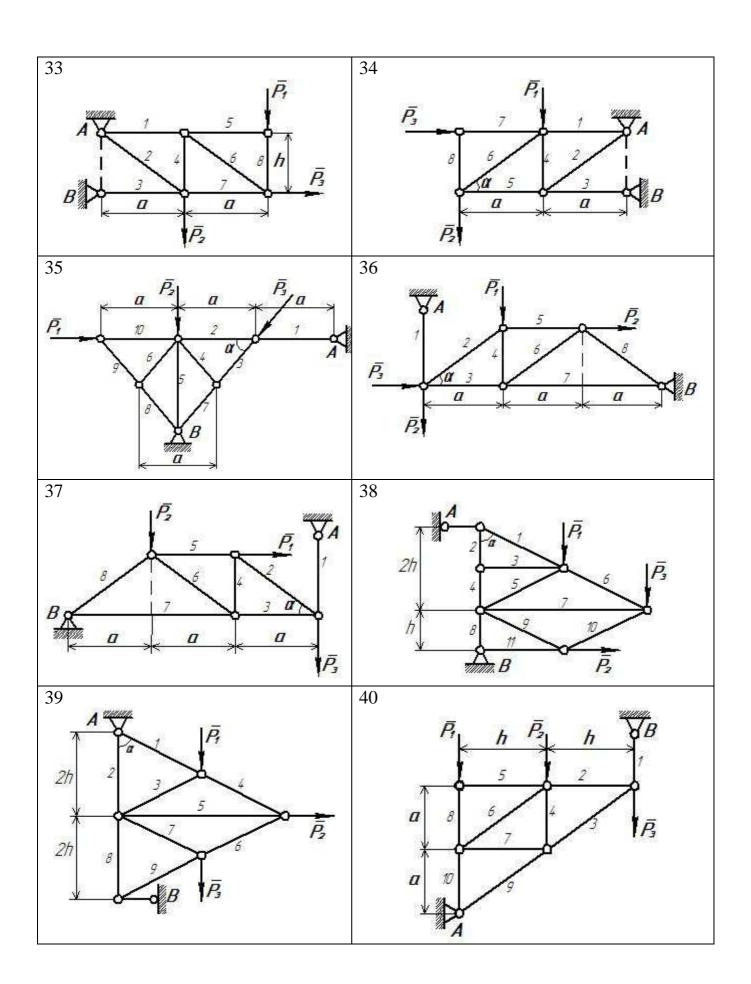


Рисунок 5

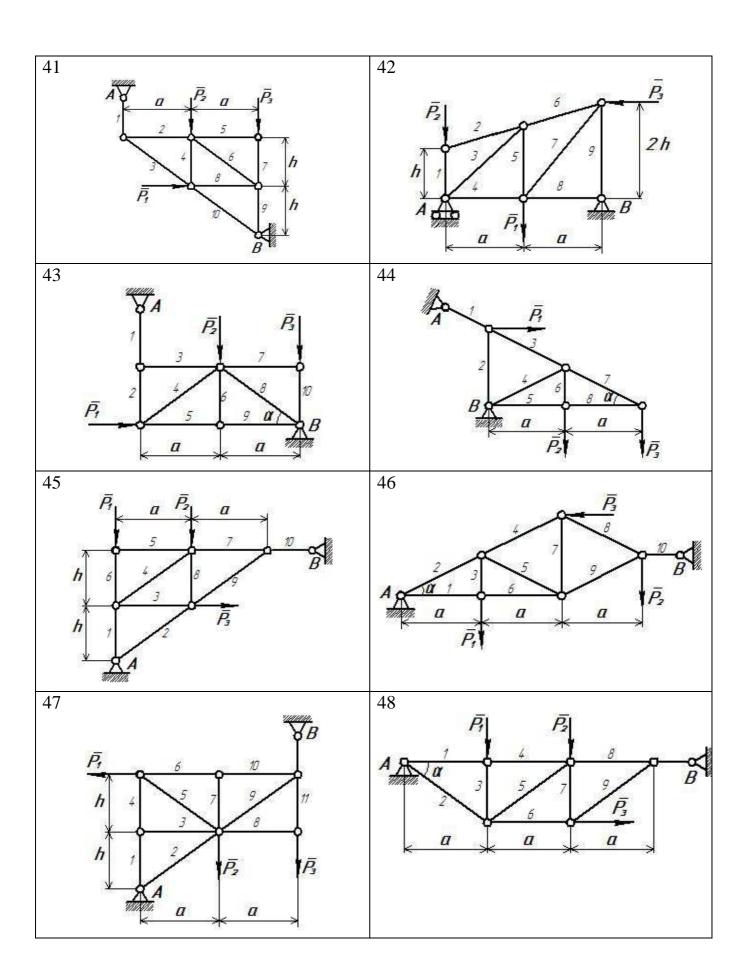


Рисунок 6

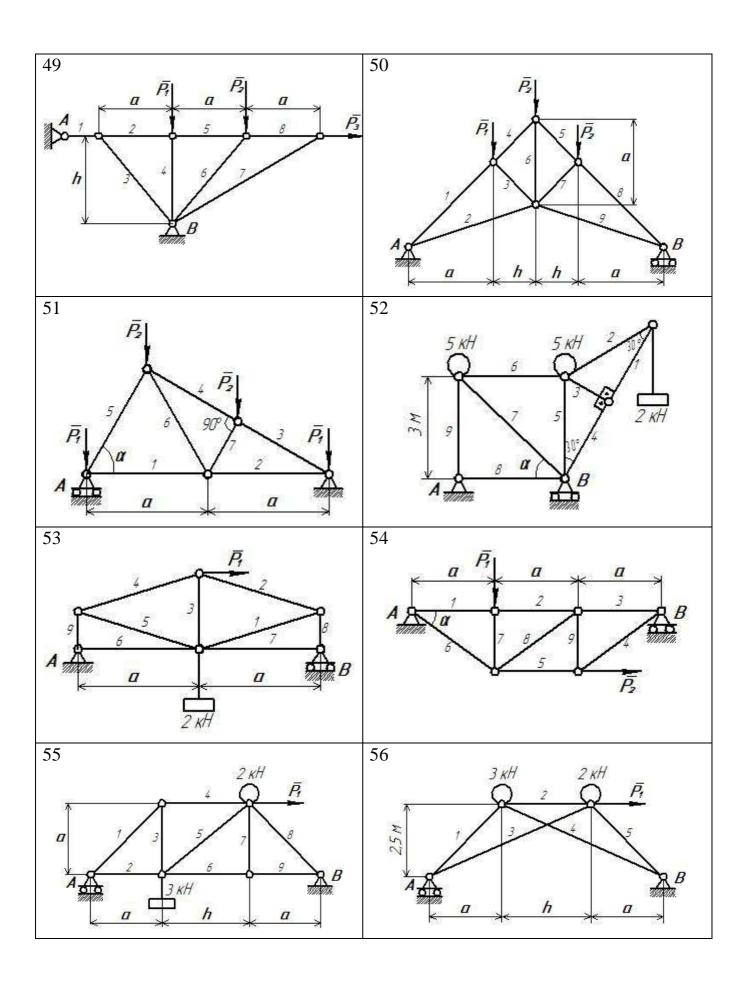


Рисунок 7

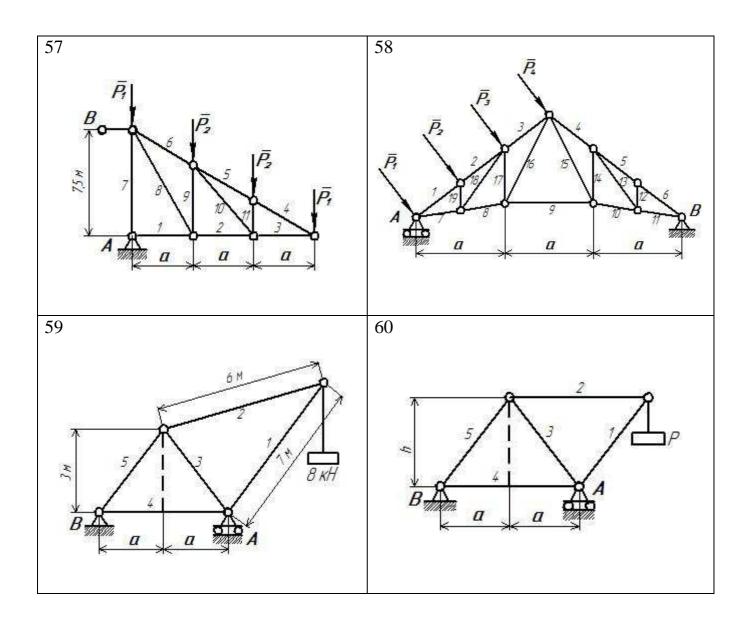


Рисунок 8

3.2 Порядок решения задач

- 1. Проверить условие статической определимости фермы.
- 2. Определить, реакции опор фермы.
- 3. Определить усилия в стержнях фермы способом вырезания узлов.
- 4. Определить усилия в трёх указанных стержнях фермы способом Риттера.

4 Пример расчета

С2. Определение реакций опор и сил в стержнях плоской фермы

Определить реакции опор фермы (рисунок 9) от заданной нагрузки, а также усилия во всех её стержнях способом вырезания узлов. Дополнительно определить в стержнях фермы \mathbb{N}_2 4, 5, 10 усилия от той же нагрузки способом Риттера.

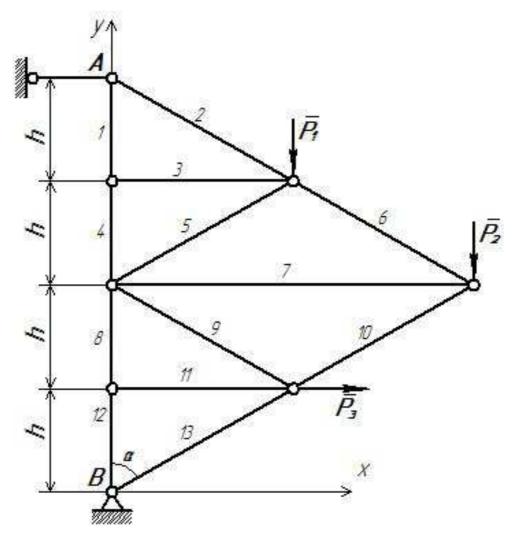


Рисунок 9

Дано: $P_1 = 2 \text{ кH}, P_2 = 4 \text{ кH}, P_3 = 2 \text{ кH}, h = 2 \text{ м}, \alpha = 60^0, № 4, 5, 10$ Определить: реакции опор R_A , X_B , Y_B , усилия в стержнях $S_1...S_{13}$.

Решение.

1. Определение реакций опор.

Освобождаем ферму от внешних связей. Действие опор заменяем их реакциями: неподвижную шарнирную опору В заменяем двумя составляющими реакции $\overline{X}_{\scriptscriptstyle B}$, $\overline{Y}_{\scriptscriptstyle B}$, стержневую опору А – реакцией $\overline{R}_{\scriptscriptstyle A}$ (рисунок 10).

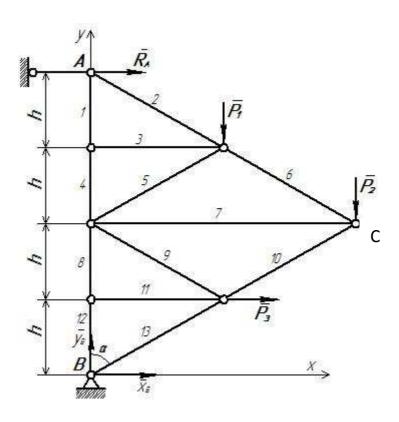


Рисунок 10

Для определения реакций опор составляем три уравнения равновесия произвольной плоской системы сил:

$$\sum F_{kx} = 0, \quad R_A + P_3 + X_B = 0 \tag{1}$$

$$\sum F_{ky} = 0, \quad Y_B - P_1 - P_2 = 0 \tag{2}$$

$$\sum M_{B}(\overline{F}_{k}) = 0, \quad -R_{A} \cdot 4h - P_{3} \cdot h - P_{1} \cdot h\sqrt{3} - P_{2} \cdot h \cdot 2\sqrt{3} = 0$$
(3),

где плечи сил P_1, P_2

$$l_7 = \sqrt{(4h)^2 - (2h)^2} = 2h\sqrt{3}$$
 (M)
 $l_3 = h\sqrt{3}$ (M)

Из уравнения (3)

$$R_{A} = \frac{-P_{3} \cdot h - P_{1} \cdot h\sqrt{3} - P_{2} \cdot h \cdot 2\sqrt{3}}{4h} = \frac{-2 \cdot 2 - 2 \cdot 2\sqrt{3} - 4 \cdot 2 \cdot 2\sqrt{3}}{4h} = -4,83\kappa H$$

Из уравнения (2)

$$Y_{R} = P_{1} + P_{2} = 2 + 4 = 6\kappa H$$

Из уравнения (1)

$$X_R = -R_A - P_3 = 4.83 - 2 = 2.83 \kappa H$$

Проверка (рисунок 8):

$$\sum M_{C}(\overline{F}_{k}) = P_{3} \cdot h + P_{1} \cdot \frac{2h\sqrt{3}}{2} - R_{A} \cdot 2h - Y_{B} \cdot 2h\sqrt{3} + X_{B} \cdot 2h =$$

$$= 2 \cdot 2 + 2 \cdot \frac{2 \cdot 2\sqrt{3}}{2} + 4,83 \cdot 2 \cdot 2 - 6 \cdot 2 \cdot 2\sqrt{3} + 2,83 \cdot 2 \cdot 2 =$$

$$= 41,57 - 41,57 = 0,$$

следовательно, реакции опор найдены верно.

2. Определение сил в стержнях фермы способом вырезания узлов.

Стержни, сходящиеся в узле фермы, являются для узлового соединения связями. Отбросим мысленно связи и заменим их действие на узлы реакциями (рисунок 11).

Для каждого узла составим два уравнения равновесия плоской системы сходящихся сил:

Узел *I*:

$$\sum F_{kx} = 0$$
, $R_A + S_2 \cdot \cos 30^\circ = 0$ (4)

$$\sum F_{ky} = 0$$
, $-S_1 - S_2 \cdot \cos 60^\circ = 0$ (5)

Из уравнения (4)

$$S_2 = -\frac{R_A}{\cos 30^\circ} = \frac{4,83}{\sqrt{3}/2} = 5,55\kappa H$$

Из уравнения (5)

$$S_1 = -S_2 \cdot \cos 60^\circ = -5,55 \cdot \frac{1}{2} = -2,78\kappa H$$

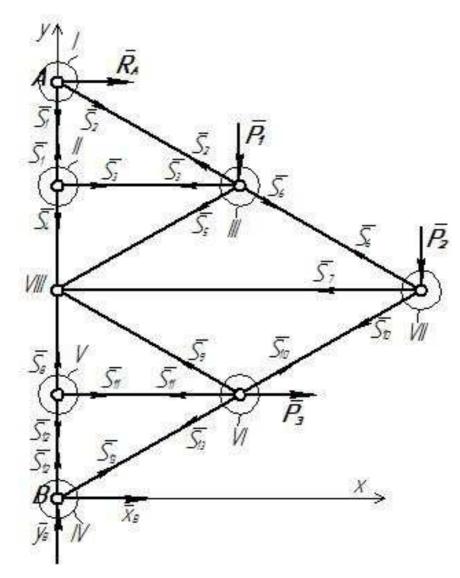


Рисунок 11

Узел II:

$$\sum F_{kx} = 0$$
, $S_3 = 0$ (6)

$$\sum F_{ky} = 0, \quad S_1 - S_4 = 0 \tag{7}$$

Из уравнения (7)

$$S_{4} = S_{1} = -2,78\kappa H$$

Из уравнения (6)

$$S_3 = 0$$

Узел ІІІ:

$$\sum F_{kx} = 0$$
, $S_6 \cdot \cos 30^\circ - S_5 \cdot \cos 30^\circ - S_3 - S_2 \cdot \cos 30^\circ = 0$ (8)

$$\sum F_{ky} = 0, \quad -P_1 - S_6 \cdot \cos 60^\circ - S_5 \cdot \cos 60^\circ + S_2 \cdot \cos 60^\circ = 0$$
 (9)

Из уравнения (8)

$$S_6 - S_5 - S_2 = 0 \qquad \Rightarrow$$

$$S_5 = S_6 - S_2 \tag{10}$$

Из уравнения (9)

$$-P_{1} - S_{6} \cdot \cos 60^{\circ} - S_{6} \cdot \cos 60^{\circ} + S_{2} \cdot \cos 60^{\circ} + S_{2} \cdot \cos 60^{\circ} = 0$$

$$-P_{1} - 2 \cdot S_{6} \cdot \frac{1}{2} + 2S_{2} \cdot \frac{1}{2} = 0$$

$$S_{6} = S_{2} - P_{1} = 5,55 - 2 = 3,55\kappa H \implies$$

Из уравнения (10)

$$S_5 = S_6 - S_2 = 3,55 - 5,55 = -2\kappa H$$

Узел IV:

$$\sum F_{kx} = 0$$
, $X_B + S_{13} \cdot \cos 30^\circ = 0$ (11)

$$\sum F_{ky} = 0$$
, $S_{12} + Y_B + S_{13} \cdot \cos 60^\circ = 0$ (12)

Из уравнения (11)

$$S_{13} = -\frac{X_B}{\cos 30^\circ} = -\frac{2,83}{\sqrt{3}/2} = -3,25\kappa H$$

Из уравнения (12)

$$S_{12} = -S_{13} \cdot \cos 60^{\circ} - Y_{B} = 3,25 \cdot \frac{1}{2} - 6 = -4,37 \kappa H$$

Узел V:

$$\sum F_{kx} = 0, \quad S_{11} = 0 \tag{13}$$

$$\sum F_{ky} = 0$$
, $S_8 - S_{12} = 0$ (14)

Из уравнения (14)

$$S_8 = S_{12} = -4,37 \kappa H$$

Из уравнения (13)

$$S_{11} = 0$$

Узел VI:

$$\sum F_{kx} = 0$$
, $P_3 + S_{10} \cdot \cos 30^{\circ} - S_9 \cdot \cos 30^{\circ} - S_{11} - S_{13} \cdot \cos 30^{\circ} = 0$ (15)

$$\sum F_{ky} = 0$$
, $S_{10} \cdot \cos 60^{\circ} + S_{9} \cdot \cos 60^{\circ} - S_{13} \cdot \cos 60^{\circ} = 0$ (16)

Из уравнения (16)

$$S_{10} = S_{13} - S_9 \tag{17}$$

Из уравнения (15)

$$P_3 + S_{13} \cdot \cos 30^\circ - S_9 \cdot \cos 30^\circ - S_9 \cdot \cos 30^\circ - S_{11} - S_{13} \cdot \cos 30^\circ = 0$$

$$P_3 - 2 \cdot S_9 \cdot \cos 30^\circ = 0$$

$$S_9 = \frac{P_3}{2 \cdot \cos 30^\circ} = \frac{2}{2 \cdot 0.87} = 1.15 \,\kappa H$$
 \Rightarrow

Из уравнения (17)

$$S_{10} = -3.25 - 1.15 = -4.4 \text{ kH}$$

Узел VII:

$$\sum F_{kx} = 0, \quad -S_7 - S_6 \cdot \cos 30^\circ - S_{10} \cdot \cos 30^\circ = 0 \tag{18}$$

$$\sum F_{kx} = 0, \quad -P_2 + S_6 \cdot \cos 60^\circ - S_{10} \cdot \cos 60^\circ = 0$$
 (19)

Из уравнения (18)

$$S_7 = -\cos 30^\circ \cdot (S_6 + S_{10}) = -\frac{\sqrt{3}}{2} \cdot (3,55 - 4,4) = 0,74 \text{ kH}$$

Из уравнения (19)

$$-P_2 + S_6 \cdot \cos 60^\circ - S_{10} \cdot \cos 60^\circ = -4 + (3,55 + 4,4) \cdot \frac{1}{2} = 4,4 - 4,4 = 0$$

3. Определение сил в стержнях способом сечений (способом Риттера)

По способу Риттера каждая сила должна быть определена из отдельного уравнения и не должна выражаться через силы в других стержнях.

Для определения сил $S_{\scriptscriptstyle 4}$ и $S_{\scriptscriptstyle 5}$ мысленно разрежем ферму сечением I-I (рисунок 12).

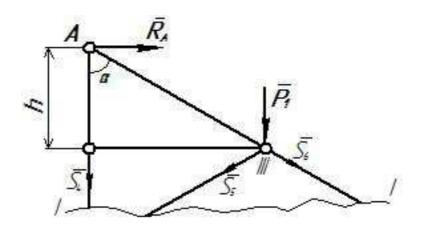


Рисунок 12

Рассматриваем равновесие сил, приложенных к верхней части фермы. Для определения S_4 составим уравнение моментов сил относительно точки III, где пересекаются линии действия сил S_5 и S_6 (точки Риттера для стержня 4):

$$\sum M_{III}(\overline{F}_k) = 0, \quad S_4 \cdot 2\sqrt{3} - R_A \cdot 2 = 0$$
$$S_4 = -\frac{4,89}{\sqrt{3}} = -2,78 \text{ kH}$$

Для определения $S_{\scriptscriptstyle 5}$, чтобы исключить из уравнения усилия $S_{\scriptscriptstyle 4}$ и $S_{\scriptscriptstyle 6}$, составим уравнение моментов сил относительно точки A:

$$\sum M_A(\overline{F}_k) = 0, \quad -S_5 \cdot 2\sqrt{3} - P_1 \cdot 2\sqrt{3} = 0$$

$$S_5 = -P_1 = -2 \text{ kH}.$$

Для определения силы S_{10} проведем сечение II-II. Рассмотрим равновесие сил, приложенных к нижней части фермы (рисунок 13).

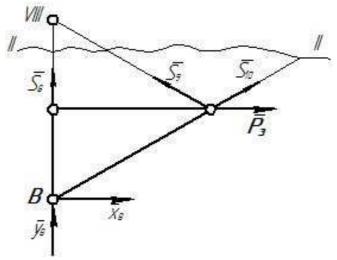


Рисунок 13

Точкой Риттера для стержня 10 является узел VIII, где пересекаются линии действия сил S_9 и S_8 , исключаемых из уравнения:

$$\sum M_{VIII}(\overline{F}_k) = 0, \quad S_{10} \cdot 2\sqrt{3} + P_3 \cdot 2 + X_B \cdot 4 = 0$$
$$S_{10} = \frac{-4 - 11,32}{2\sqrt{3}} = -4,4 \text{ kH}.$$

Результаты расчета приведены в таблицах 2, 3.

Таблица 2.

Реакция связи	$R_{_A}$	$oldsymbol{Y}_{\scriptscriptstyle B}$	$X_{\scriptscriptstyle B}$
Сила, кН	-4,83	6	2,83

Таблица 3.

№ стержня	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
Сила, кН	-2,78	5,55	0	-2,78	-2	3,55	0,74	-4,37	1,15	-4,4	0	-4,37	-3,25
Сила, определен ная по способу Риттера, кН	-	-	-	-2,78	-2	-	-	-	-	-4,4	-	-	-

Знаки указывают, что стержни 1, 4, 5, 8, 10, 12, 13 сжаты, стержни 2, 6, 7, 9 растянуты, стержни 3, 11 не нагружены (*нулевые стержни*).

5 Литература, рекомендуемая для изучения дисциплины

- 1 Сборник заданий для курсовых работ по теоретической механике: учебное пособие для студ. втузов /A.А. Яблонский [и др.]; под общ. ред. А.А. Яблонского. 11-е изд., стер.-М.;Интеграл-Пресс, 2010.-382 с.
- 2 Тарг, С.М. Краткий курс теоретической механики: учеб. для втузов/С.М.Тарг.-15-е изд., стер.-М.:Высш. шк.,2010.- 416 с.
- 3 Бутенин, Н.В. Курс теоретической механики: учебное пособие для для студ. вузов по техн. спец. В 2 т. / Н.В. Бутенин, Я.Л. Лунц, Д.Р. Меркин. 5-ое изд.,—испр. СПб.:Лань, 1998. Т.2 729 с.
- 4 Бать, М.И. Теоретическая механика в примерах и задачах: учеб. пособие для вузов: в 2 т. /М.И. Бать, Г.Ю. Джанелидзе, А.С. Кельзон.-9-е изд., перераб.- М.:Наука, 1990. Т.2 670 с.

Помимо указанных в списке, могут быть использованы любые учебники и пособия по теоретической механике.

Список использованных источников

- 1 Сборник заданий для курсовых работ по теоретической механике: учебное пособие для студ. втузов /А.А. Яблонский [и др.]; под общ. ред. А.А. Яблонского. 11-е изд., стер.-М.;Интеграл-Пресс, 2010.-382 с.
- 2 Бать, М.И. Теоретическая механика в примерах и задачах: учеб. пособие для вузов: в 2 т. /М.И. Бать, Г.Ю. Джанелидзе, А.С. Кельзон.-9-е изд., перераб.- М.:Наука, 1990. Т.1 670 с.
- 3 Сборник коротких задач по теоретической механике: учебное пособие для втузов / О.Э. Кепе [и др]; под ред. О.Э.Кепе. М.: Высш. шк., 1989. 368 с.
- 4 Попов, М.В. Теоретическая механика: Краткий курс: учебник для втузов / М.В. Попов. М.: Наука, 1986. 336 с.
- 5 Дырдина, Е.В. Теоретическая механика в таблицах и схемах: учебное пособие для студ.: в 2 ч. /Е.В. Дырдина, Т.И. Коршунова. Оренбург: ОГУ, 2001. Ч.1 40 с.